

Ralf Pongratz

Das kleine Einmaleins

Schritt für Schritt zum Reaktivlicht

Ralf Pongratz

Das kleine Einmaleins

Schritt für Schritt zum Reaktivlicht Version 1.00.00

21. Juli 2012

www.reaktivlicht.de

Inhaltsverzeichnis

1	Einleitung 5
	1.1 Warnhinweis
	1.2 Bestelldaten 5
	1.3 Programmieradapter
	1.4 Programmiersoftware
	1.4.1 Voraussetzungen
	1.4.2 Bedienung von "Bascom AVR"
2	Aufbau 13
3	Programmierung
4	Inbetriebnahme

Einleitung

Dieses Buch stellt eine Schritt für Schritt Anleitung dar, mit Hilfe derer ein Reaktivlicht aufgebaut werden kann. Es beruht dabei auf das Kochbuch¹. Der Anwender sollte Grundkenntnisse in der Elektronik und der Programmierung mitbringen.

1.1 Warnhinweis

Diese Anleitung erhebt keinen Anspruch auf Vollständigkeit und Richtigkeit. Jeder, der die hier angegebene Schaltung nachbaut und programmiert, tut dies auf eigene Verantwortung. Was vielen wahrscheinlich nicht klar ist: Ihr bastelt an einem offenen PC rum. Eure Schaltung ist direkt mit der Hauptplatine verbunden. Von der Einkopplung von Störungen und unangepassten Leitungswiderständen abgesehen (ist bei dieser älteren Schnittstelle nicht so wild) kann ein Kurzschluss zwischen einer Signal- und Masseleitung der parallelen Schnittstelle ernsthafte Folgen für den Rechner haben. Also sollte jeder, der keine Erfahrungen auf dem Gebiet der Elektrotechnik hat, im eigenen Interesse sich zuerst eine Tasse Tee und einen bequemen Sessel besorgen und die Anleitung komplett durcharbeiten. Die meisten Probleme lösen sich dadurch automatisch.

1.2 Bestelldaten

Hier sind die Bestelldaten der benötigten Bauteile bei Reichelt angegeben. Wer der Meinung ist, trotz der Liste Hilfe zu benötigen, darf mich gerne

¹ http://www.reaktivlicht.de

6 1 Einleitung

kontaktieren². Gegen Übernahme der Portokosten bin ich bereit, Euch die benötigten Bauteile zum Unkostenpreis zu überlassen.

Bauteil	Reichelt
ATtiny 13V-10PU	ATTINY 13V-10PU
Sockel DIL 8-polig	GS8
Widerstand 56 Ω	$1/4 \le 56 \Omega$
Widerstand 220 Ω	$1/4 \le 220 \ \Omega$
Widerstand 1 M Ω	$1/4 \le 1 \le 1$
Kondensator 100 nF	MKS-2 100N
Leuchtdiode grün 13000 mcd	LED 5-13000 GN
Leuchtdiode weiß 18000 mcd	LED 5-18000 WS
SUB-D Stecker 25 polig	D-SUB ST 25
Kappe für Stecker	KAPPE CG25G
Fotowiderstand	A 905014
	A 906014

Tabelle 1.1. Bestelldaten der Bauteile

1.3 Programmieradapter

Zum Überspielen des Programms auf den Microcontroller ist ein Anschluss an einen PC notwendig. Am einfachsten geschieht das Programmieren über die parallele Schnittstelle. Abbildung 1.1 zeigt einen einfachen Adapter hierfür.

X1 ist ein 25-poliger SUB-D-Stecker, der an die parallele Schnittstelle des PCs angeschlossen wird. IC1 ist der zu programmierende Microcontroller. Ferner werden noch zwei Widerstände mit dem Wert 220 Ohm benötigt. Die Versorgungsspannung erhält der Microcontroller über eine externe Spannungsquelle. Das Kabel zum PC sollte möglichst kurz und abgeschirmt sein, damit keine Störungen in die Leitungen einkoppeln.

Sofern Pin 1 nicht genutzt wird und die Pins 5, 6 und 7 nicht auf feste Potentiale gezogen oder untereinander verbunden werden, kann der Programmieradapter in die Schaltung des Reaktivlichts integriert werden. So entfällt ein Umstecken des ICs bei der Programmierung.

1.4 Programmiersoftware

Für die Programmierung des Microcontrollers sind verschiedene Programme auf dem Markt. Hier wird das Programm "Bascom AVR" mit dem parallelen

² kontakt@reaktivlicht.de



Abb. 1.1. Programmieradapter für die parallele Schnittstelle.

Programmieradapter (Kap. 1.3) benutzt. Eine kostenlose Demoversion, bei der der Codeumfang auf 4 kB begrenzt ist, ist im Internet verfügbar³.

1.4.1 Voraussetzungen

Benötigt wird ein PC mit einer parallelen Schnittstelle (Druckerschnittstelle), der parallele Programmieradapter und die Programmierumgebung, mit der die Programme geschrieben und auf den Prozessor übertragen werden können.

Die parallele Schnittstelle muss im BIOS des Rechners auf ECP+EPP (Inund Output) eingestellt werden. Hier eine Beispieleinstellung: Onboard Parallel Port: 378/IRQ7 Parallel Port Mode: ECP+EPP ECP Mode Ust DMA: 3 Parallel Port EPP Type: EPP1.7

1.4.2 Bedienung von "Bascom AVR"

Alle Angaben basieren auf die Programmversion 1.11.8.3. Neuere Versionen können davon abweichen.

Zu Beginn wird "Bascom AVR" gestartet und im Menü "File" mittels "New" ein neues Programmfenster erstellt. Danach werden der Programmieradap-

³ http://www.mcselec.com/index.php?option=com_docman&task=cat_ view&gid=99&Itemid=54

8 1 Einleitung

ter und die Chip-Parameter eingestellt. Dazu wird im Menü "Options" der Eintrag "Programmer" ausgewählt.

Nun wird der Reiter "Compiler" und darin der Reiter "Chip" (Abb. 1.2) aufgerufen. Im Drop-Down-Menü "Chip" wird der Eintrag "attiny13.dat" ausgewählt und in die darunterliegenden Felder folgende Werte eingetragen: HW Stack = 2 Soft Stack = 8

Framesize = 24

Anschließend werden die Werte durch Klicken auf "Default" gespeichert.

Compiler Comn	nunication tput Comm	Environment	Simulator	Programmer Monit	or Printer
Chip	attiny13.d	at	•	FlashROM	1 KB
XRAM	None		7	SRAM	64
HW Stack	2			EEPROM	64
Soft Stack	8			🗖 XBAM wai	itstate
Framesize	24			🔲 External A	ccess Enable
Default		1	<u>0</u> k	X <u>C</u> ancel	

Abb. 1.2. Einstellen der Chip-Parameter.

Danach wird im Reiter "Programmer" im Drop-Down-Menü "Programmer" der Eintrag "Universal MCS Interface" ausgewählt (Abb. 1.3). Im Reiter "Universal" wird als Programmer "WinAVR and SP12" ausgewählt. Anschließend wird der Dialog durch Klicken auf "OK" geschlossen.

Als nächstes werden die Fuse-Bits eingestellt. Dies sind Speicherzellen, die das Grundverhalten des Microcontrollers festlegen. Dazu klickt man in der Icon-Leiste auf den kleinen grünen IC-Sockel und wählt den Punkt "Manual Program, aus (Abb. 1.4).

Im sich öffnenden Dialogfenster klickt man auf den Reiter "Lock and Fuse Bits". Nun liest Bascom die Einstellungen der Fuse-Bits aus dem Controller aus und zeigt sie an (Abb. 1.5).

Um Veränderungen an den Fuse-Bits vorzunehmen, klickt man auf die entsprechende Zeile, in der sich das gewünschte bzw. zu ändernde Bit befindet. In dem sich öffnenden Drop-Down-Menü kann daraufhin der gewünschte Wert

	Universal MLS Interface
Play sound	Select program
Erase warning	🗴 🗸 Auto Flash 🖉 AutoVerify 🖉 Upload Code and Data
Parallel Serial	Uther Universal
, rogrammer V	WinAVR and SP12

Abb. 1.3. Einstellen des Programmieradapters.

💷 🙈 🔽 🗞 🖓 🗞		
▼ <u>L</u> abel	Program	
	Manual Program	

Abb. 1.4. Einstellen der Fuse-Bits.

ausgewählt werden. Folgende Einstellungen müssen hier vorgenommen werden:

Fusebit DCBA auf "1011:Int. Osc. 128 kHz; start-up time: 14 CK + 64 ms" Fusebit E auf "1:Divide clock by 8, OFF"

Bitte die Einstellungen noch einmal sehr genau kontrollieren. Ist alles richtig, rechts auf "Write FS" klicken. Die geänderten Einstellungen werden daraufhin in den Controller geschrieben.

Anschließend wird der Quellcode des Programms geschrieben. Ist dies erledigt, erfolgt die Kompilierung. Dazu im Menü "Program" den Punkt "Compile" auswählen (Abb. 1.6). Der Compiler startet nun. Enthält das Programm Fehler, wird eine entsprechende Meldung in der Fußzeile ausgegeben. Wurde das Programm erfolgreich kompiliert, kann es auf den Microcontroller übertragen werden. Dazu wird im Menü "Program" auf den Punkt "Send to Chip" geklickt. Im sich öffnenden Fenster muss dann aus dem Menü "Chip" der Eintrag "Autoprogram" aufgerufen werden (Abb. s1.7). Das zuvor kompilierte Programm wird nun in den Programmspeicher des Controllers geschrieben.

10 1 Einleitung

/ 🗁 🔒 📲	i 🖑 🖕 🚟 🔓	📔 📔 🛛 C	hip ATtiny13	• - 20	
Manufactor 🖊	Atmel	Flash ROM	1 KB	Size	
Chip ATtiny13 EEPROM 64 Programmed			ed:185		
FlashROM E	EPROM Lock or	d Fuse Bits			
Chip		1			Befresh
Name	TINY13				- However
Calibration (SF				Write LB
Lockbits					
Lockbit 21	11:No memory I	ock features enabl	led		Write FS
Fusebits	Fusebits				
Fusebit H	0:Enable serial	Write FSH			
Fusebit G	1:Erase EEPRC				
Fusebit F	1:Watchdog tim	er always off			Write FSE
Fusebit E	1:Divide clock b	y 8, OFF			
Fusebit DCB/1011:Int. RC Osc. 128 kHz; Start-up time: 14 CK + 64 ms					Write PRG
Fusebits H	ligh				
Fusebit 7	1:Selfprog disat	oled			
Fusebit 6	1:DEBUG WIRE	disabled		•	

Abb. 1.5. Einstellen der Fuse-Bits.

BASCOM-AVI	R IDE - [C:\Programme\BASCOM-AVR\Programme\test2.bas] Program Tools Options Window Help
	🐐 Compile 📐 F7 🗐 🚧 🗹 🐐 🗐 🐐 🔳 🖉
Sub	✓ Syntax check Ctrl+F7 abel Show result Ctrl+W
****	Simulate F2 Send to chip F4 Provide the send to chip F4 Reset Chip Shift+F4
μC: A +Ub: I: 58 Reich Reich	Ttiny13 3,43 V 5 pÅ weite Dorcy: weite 4D-MagLite:

Abb. 1.6. Kompilieren des Programms.

1.4 Programmiersoftware 11



Abb. 1.7. Übertragen des Programms.

Aufbau

Abbildung 2.1 zeigt den Schaltplan des Reaktivlichtes.



Abb. 2.1. Schaltplan.

In der Mitte befindet sich der Microcontroller, links davon die Spannungsversorgung. Die Schaltung benötigt eine Spannung von 3 V. Zwei Standardbatterien in Reihe geschaltet ergeben diese Spannung. Der Pluspol muss an den Pin +, der Minuspol an den Pin – angeschlossen werden. Rechts vom IC befindet sich zum einen die Helligkeitsmessung, bestehend aus R1 und dem Fotowiderstand LDR, zum anderen die LED zur Ausgabe der Blinksignale mit dem Vorwiderstand R2.

Ein Entwurf für eine Platine ist in Abbildung 2.2 zu sehen. Die linke Abbildung zeigt die Bestückungsseite, die rechte die Leiterbahnen von der Unterseite aus gesehen. Bei der Bestückung ist auf die Polung der Leuchtdiode (die abgeflachte Seite bzw. das kurze Beinchen muss zum IC zeigen) und des ICs (die Einkerbung muss zum Kondensator hin zeigen) zu achten.



Abb. 2.2. Platinenlayout.

Programmierung

```
1 $regfile = "ATtiny13.DAT"
2 $crystal = 16000
3 hwstack = 2
4
5 Config Adc = Single , Prescaler = Auto
6 Config Portb = &B00001000
7 \text{ Portb} = 0
8 Stop Ac
9 Wdtcr = &B11010011
10 Enable Interrupts
11
12 Const Schwelle = 50
13 Const Tagschwelle = 800
14 Const Zwangsimpuls = 8
15 Dim A As Byte
16 Dim Tagzaehler As Byte
17 Dim Schlafzaehler As Byte
18 Dim Ldr As Integer
19 Dim Alt As Integer
20 Dim Merker As Integer
21
22 Do
   Reset Watchdog
23
     Powerdown
24
25
     Start Adc
     Ldr = Getadc(2)
26
     Stop Adc
27
28
     Merker = Ldr - Alt
29
     Alt = Ldr
30
    If Merker > Schwelle Then
```

3

```
16 3 Programmierung
```

```
31
        Gosub Blinken
32
     End If
     If Ldr > Tagschwelle Then
33
        If Tagzaehler < 255 Then
34
          Tagzaehler = Tagzaehler + 1
35
36
        End If
37
     Else
38
        Tagzaehler = 0
39
     End If
40
     If Tagzaehler > 200 Then
        Gosub Pause
41
     End If
42
43
   Loop
44
   Blinken:
45
     For A = 0 To 10
46
47
        Portb.3 = 1
48
        Reset Watchdog
        Powerdown
49
        Portb.3 = 0
50
        Reset Watchdog
51
52
        Powerdown
     Next A
53
     Alt = 1023
54
55
   Return
56
   Pause:
57
     Wdtcr = \&B11110001
58
     Reset Watchdog
59
60
     Powerdown
     Wdtcr = \&B11010011
61
     Schlafzaehler = Schlafzaehler + 1
62
     If Schlafzaehler = Zwangsimpuls Then
63
        Portb.3 = 1
64
        Reset Watchdog
65
66
        Powerdown
67
        Portb.3 = 0
        Schlafzaehler = 0
68
     End If
69
70
   Return
71
   End
72
```

Das Listing zeigt den Programmcode. Dieser ist in die Programmieroberfäche zu kopieren, zu kompilieren und auf den Microcontroller zu spielen. Wie dies

3 Programmierung 17

funktioniert, ist in Kapitel 1.4.2 erklärt. Für die Funktionsweise des Programms ist das Kochbuch zur Rate zu ziehen. Dort ist es ausführlich erklärt.

Inbetriebnahme

Nach dem Anschließen der Batterie startet das Programm automatisch. Ist es hell, verfällt der Controller in einen Schlafmodus, in dem er sich alle 64 Sekunden mit einem einzelnen Blinken meldet. Wird es dunkel, kann die Schaltung mittels einer Lichtquelle angetriggert werden. Dann blinkt sie zehn Mal zurück.