



Ralf Pongratz

7 Segment Grundversion

Reaktivlicht mit 7 Segment Anzeige

www.reaktivlicht.de

Auch als Bausatz erhältlich auf
www.reaktivlicht.de

Grundversion Reaktivlicht mit 7 Segment Anzeige

Ralf Pongratz

13. September 2013

Inhaltsverzeichnis

I. Die Schaltung	2
1. Funktionsbeschreibung	2
2. Schaltplan	3
3. Programmierung	4
II. Häufig gestellte Fragen und bekannte Probleme	13
4. Zwei Segmente der Anzeige leuchten nicht.	13

Teil I. Die Schaltung

1. Funktionsbeschreibung

Diese Schaltung ist die Grundversion der Reaktivlichter. Sie ist einfach mit nur wenigen Bauteilen zu bauen und ohne Parametrierung einsatzbereit. Statt einer einfachen Leuchtdiode (LED) wird bei dieser Variante eine 7 Segment Anzeige genutzt. Somit lässt sich eine Folge von Zahlen und Punkten ausgeben.

Die Helligkeitsmessung erfolgt über einen Fotowiderstand (LDR). Tagsüber fällt die Schaltung in einen Ruhezustand, indem sie inaktiv ist. Es wird lediglich periodisch die Helligkeit abgefragt um festzustellen, wann die Nacht anbricht und die Schaltung sich

wieder scharf schaltet. Wird der LDR in diesem Zustand angeleuchtet, gibt die Schaltung eine fest einprogrammierte Zahlenfolge mit der 7 Segment Anzeige zurück und wartet dann auf eine erneute Aktivierung.

Aufgrund des äußerst geringen Stromverbrauchs ist die Schaltung mit einem Satz Batterien über Jahre hinweg einsatzbereit.

2. Schaltplan

Abbildung 1 zeigt den Schaltplan des Reaktivlichtes.

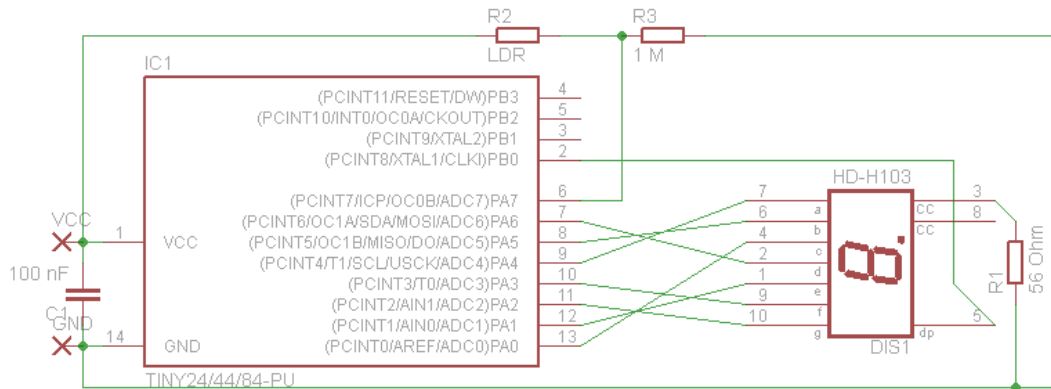


Abbildung 1: Schaltplan.

In der linken Hälfte befindet sich der Microcontroller, links davon die Spannungsversorgung. Die Schaltung benötigt eine Spannung von 3 V. Zwei Standardbatterien in Reihe geschaltet ergeben diese Spannung. Der Pluspol muss an den Pin VCC, der Minuspol an den Pin GND angeschlossen werden. Oberhalb des ICs befindet sich die Helligkeitsmessung, bestehend aus R3 und dem Fotowiderstand R2. Ganz rechts findet sich die 7-Segment-Anzeige (gemeinsame Kathode) mit dem Vorwiderstand. Aufgrund der Programmstruktur ist für alle acht LEDs der Anzeige nur ein Widerstand nötig.

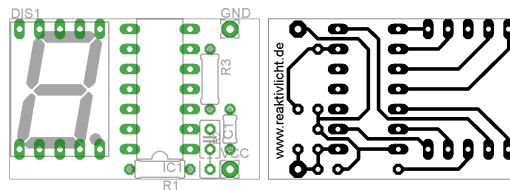


Abbildung 2: Platinenlayout.

Ein Entwurf für eine Platine ist in Abbildung 2 zu sehen. Die linke Abbildung zeigt die Bestückungsseite, die rechte die Leiterbahnen von der Unterseite aus gesehen. Bei

der Bestückung ist auf die Polung des ICs (die Einkerbung muss zum Kondensator hin zeigen) zu achten.

3. Programmierung

```
1 $regfile = "ATtiny84.DAT"
2 $crystal = 16000
3 $hwstack = 3
4
5 Config Adc = Single , Prescaler = Auto
6 Ddra = &B01111111
7 Porta = &B00000000
8 Ddrb = &B00000001
9 Portb = &B00000000
10
11 Stop Ac
12
13 Wdtcr = &B11010000
14 Enable Interrupts
15
16 Const Threshold = 15
17 Const Daylight = 950
18 Const Maxdigits = 512
19
20 Dim Ldr As Integer
21 Dim Oldldr As Integer
22 Dim Deltaldr As Integer
23
24 Dim Daylightcounter As Integer
25
26 Dim E As Byte
27 Dim J As Integer
28 Dim X As Integer
29
30 Do
31
32     Start Adc
33     Ldr = Getadc(7)
34     Stop Adc
35     Deltaldr = Ldr - Oldldr
36     Oldldr = Ldr
37
38     If Deltaldr > Threshold Then
```

```

39     Gosub Show
40     Oldldr = 1024
41 End If
42
43 If Ldr > Daylight Then
44     If Daylightcounter < 255 Then
45         Daylightcounter = Daylightcounter + 1
46     End If
47 Else
48     Daylightcounter = 0
49 End If
50 If Daylightcounter > 200 Then
51     Gosub Pause_8
52 End If
53
54 Gosub Pause_0125
55
56 Loop
57
58 Show:
59     X = 0
60     E = 0
61     While E < 11 And X < Maxdigits
62         Readeeprom E , X
63         If E < 11 Then
64             For J = 0 To 100
65                 Gosub Show_dig
66             Next J
67             Gosub Pause_0125
68         End If
69         X = X + 1
70     Wend
71 Return
72
73 Pause_0125:
74     Wdtcr = &B11010011
75     Reset Watchdog
76     Powerdown
77 Return
78
79 Pause_8:
80     Wdtcr = &B11110001
81     Reset Watchdog
82     Powerdown

```

```
83 Return
84
85 Show_dig:
86   If E = 0 Then
87     Gosub Dig_0
88   ElseIf E = 1 Then
89     Gosub Dig_1
90   ElseIf E = 2 Then
91     Gosub Dig_2
92   ElseIf E = 3 Then
93     Gosub Dig_3
94   ElseIf E = 4 Then
95     Gosub Dig_4
96   ElseIf E = 5 Then
97     Gosub Dig_5
98   ElseIf E = 6 Then
99     Gosub Dig_6
100  ElseIf E = 7 Then
101    Gosub Dig_7
102  ElseIf E = 8 Then
103    Gosub Dig_8
104  ElseIf E = 9 Then
105    Gosub Dig_9
106  ElseIf E = 10 Then
107    Gosub Dig_dot
108  End If
109 Return
110
111 Dig_dot:
112   Portb.0 = 1
113   Waitms 5
114   Portb.0 = 0
115   Waitms 5
116   Waitms 5
117   Waitms 5
118   Waitms 5
119   Waitms 5
120   Waitms 5
121 Return
122
123 Dig_0:
124   Porta.5 = 1
125   Waitms 5
126   Porta.5 = 0
```

```
127   Porta.0 = 1
128   Waitms 5
129   Porta.0 = 0
130   Porta.6 = 1
131   Waitms 5
132   Porta.6 = 0
133   Porta.1 = 1
134   Waitms 5
135   Porta.1 = 0
136   Porta.3 = 1
137   Waitms 5
138   Porta.3 = 0
139   Porta.4 = 1
140   Waitms 5
141   Porta.4 = 0
142   Waitms 5
143 Return
144
145 Dig_1:
146   Waitms 5
147   Porta.5 = 1
148   Waitms 5
149   Porta.5 = 0
150   Porta.0 = 1
151   Waitms 5
152   Porta.0 = 0
153   Waitms 5
154   Waitms 5
155   Waitms 5
156   Waitms 5
157 Return
158
159 Dig_2:
160   Porta.4 = 1
161   Waitms 5
162   Porta.4 = 0
163   Porta.5 = 1
164   Waitms 5
165   Porta.5 = 0
166   Waitms 5
167   Porta.6 = 1
168   Waitms 5
169   Porta.6 = 0
170   Porta.1 = 1
```

```
171     Waitms 5
172     Porta.1 = 0
173     Waitms 5
174     Porta.2 = 1
175     Waitms 5
176     Porta.2 = 0
177     Return
178
179     Dig_3:
180     Porta.4 = 1
181     Waitms 5
182     Porta.4 = 0
183     Porta.5 = 1
184     Waitms 5
185     Porta.5 = 0
186     Porta.0 = 1
187     Waitms 5
188     Porta.0 = 0
189     Porta.6 = 1
190     Waitms 5
191     Porta.6 = 0
192     Waitms 5
193     Waitms 5
194     Porta.2 = 1
195     Waitms 5
196     Porta.2 = 0
197     Return
198
199     Dig_4:
200     Waitms 5
201     Porta.5 = 1
202     Waitms 5
203     Porta.5 = 0
204     Porta.0 = 1
205     Waitms 5
206     Porta.0 = 0
207     Waitms 5
208     Waitms 5
209     Porta.3 = 1
210     Waitms 5
211     Porta.3 = 0
212     Porta.2 = 1
213     Waitms 5
214     Porta.2 = 0
```



```
215 Return
216
217 Dig_5:
218     Porta.4 = 1
219     Waitms 5
220     Porta.4 = 0
221     Waitms 5
222     Porta.0 = 1
223     Waitms 5
224     Porta.0 = 0
225     Porta.6 = 1
226     Waitms 5
227     Porta.6 = 0
228     Waitms 5
229     Porta.3 = 1
230     Waitms 5
231     Porta.3 = 0
232     Porta.2 = 1
233     Waitms 5
234     Porta.2 = 0
235 Return
236
237 Dig_6:
238     Porta.4 = 1
239     Waitms 5
240     Porta.4 = 0
241     Porta.3 = 1
242     Waitms 5
243     Porta.3 = 0
244     Porta.0 = 1
245     Waitms 5
246     Porta.0 = 0
247     Porta.6 = 1
248     Waitms 5
249     Porta.6 = 0
250     Porta.1 = 1
251     Waitms 5
252     Porta.1 = 0
253     Waitms 5
254     Porta.2 = 1
255     Waitms 5
256     Porta.2 = 0
257 Return
258
```

```
259 Dig_7:
260   Porta.4 = 1
261   Waitms 5
262   Porta.4 = 0
263   Porta.5 = 1
264   Waitms 5
265   Porta.5 = 0
266   Porta.0 = 1
267   Waitms 5
268   Porta.0 = 0
269   Waitms 5
270   Waitms 5
271   Waitms 5
272   Waitms 5
273 Return
274
275 Dig_8:
276   Porta.5 = 1
277   Waitms 5
278   Porta.5 = 0
279   Porta.0 = 1
280   Waitms 5
281   Porta.0 = 0
282   Porta.6 = 1
283   Waitms 5
284   Porta.6 = 0
285   Porta.1 = 1
286   Waitms 5
287   Porta.1 = 0
288   Porta.3 = 1
289   Waitms 5
290   Porta.3 = 0
291   Porta.4 = 1
292   Waitms 5
293   Porta.4 = 0
294   Porta.2 = 1
295   Waitms 5
296   Porta.2 = 0
297 Return
298
299 Dig_9:
300   Porta.4 = 1
301   Waitms 5
302   Porta.4 = 0
```

```

303   Porta.5 = 1
304   Waitms 5
305   Porta.5 = 0
306   Porta.0 = 1
307   Waitms 5
308   Porta.0 = 0
309   Porta.6 = 1
310   Waitms 5
311   Porta.6 = 0
312   Waitms 5
313   Porta.3 = 1
314   Waitms 5
315   Porta.3 = 0
316   Porta.2 = 1
317   Waitms 5
318   Porta.2 = 0
319 Return
320
321 End

```

In den Zeilen 1 bis 3 werden allgemeine Einstellungen an der Hardware vorgenommen. Zuerst wird dem Compiler mitgeteilt, um welchen Prozessortyp es sich handelt. Danach wird die Frequenz des internen Oszillators gesetzt. Zum Schluss wird der Stack auf 2 gesetzt, damit für die Variablen des Programms genügend Platz zur Verfügung steht. Dies hat allerdings zur Folge, dass die Verschachtelungstiefe von Funktionsaufrufen maximal drei betragen darf, was für dieses Programm jedoch ausreichend ist.

Danach wird der Microcontroller über die Register konfiguriert. Zuerst wird der Analog-Digital-Wandler eingestellt, mit dem der Helligkeitsgrad eingestellt wird. Danach werden die Pins 0 - 6 des Port A und der Pin 0 des Port B als Ausgang konfiguriert und auf low gesetzt. Sie dienen der Ansteuerung der LEDs. Die restlichen Port sind Eingänge. In Zeile 11 wird der Analog-Komparator abgestellt, um Strom zu sparen. Er wird in diesem Programm nicht benötigt. Zeile 13 und 14 stellen den Watchdog-Timer, über den die Wartezeiten realisiert werden, auf 0,125 s und in den Interrupt-Modus.

Nun werden die Konstanten und Variablen definiert, die im Programm benötigt werden. **Threshold** gibt die Mindestgröße der Helligkeitsänderung zwischen zwei Durchläufen an, damit das Reaktivlicht ausgelöst wird. Hiermit kann die Empfindlichkeit der Schaltung eingestellt werden. **Daylight** gibt den Wert vor, oberhalb dessen die Schaltung in den Tagmodus wechselt. **Maxdigits** gibt die Anzahl der Bytes im EEPROM an. Je nach verwendetem Controller muss der Wert angepasst werden. Der ATtiny24A hat 128 Byte, der ATtiny44A 256 Byte und der ATtiny84A 512 Byte. Der aktuelle Helligkeitswert wird in der Variablen **Ldr**, derjenige des vorangegangenen Durchlauf in **Oldldr** gespeichert. **Deltaldr** ist eine Variable, in der die Differenz zwischen diesen beiden Werten gespeichert wird. In **Daylightcounter** werden die Durchläufe gezählt, in denen eine Helligkeit größer als **Daylight** gemessen wurde. **E** enthält den Code des

Zeichens, das angezeigt werden soll. *J* ist eine Zählvariable. *X* enthält die Adresse der EEPROM-Speicherzelle, die gelesen werden soll.

Die Zeilen 30 bis 56 enthalten das Hauptprogramm. In Zeile 32 bis 41 wird der Analog-Digital-Wandler gestartet, der Helligkeitswert eingelesen und der Wandler wieder ausgeschaltet. Es wird die Differenz zum vorangegangenen Zyklus berechnet und anschließend der jetzige Helligkeitswert für den nächsten Durchlauf in der Variablen *Oldldr* gespeichert. Ist der Helligkeitsunterschied größer als die eingestellte Schwelle, wird die Unteroutine *Show* aufgerufen. Anschließend wird *Oldldr* auf dem Maximalwert gesetzt, um eine Doppelauslösung zu verhindern. Dazu könnte es kommen, wenn während des Blinkvorganges die Helligkeit weiter zunimmt. Ab Zeile 43 werden die Bedingungen für den Tagmodus überprüft. Ist der Helligkeitswert über der Tagschwelle, wird der Tagzähler hochgezählt, ansonsten zurück auf 0 gesetzt. Sollte der Tagzähler den Wert 200 erreichen, was bedeutet, dass über 200 Zyklen a 0,125 s Tag detektiert wurde, wird die Unterprozedur *Pause_8* aufgerufen. Zuletzt wird der Controller für 0,125 s in den Schlafmodus versetzt, bevor mit dem nächsten Zyklus begonnen wird.

Die Unterprozedur *Show* befindet sich in den Zeilen 58 bis 71. Hier werden solange nacheinander die Bytes des EEPROM ausgelesen, bis ein Wert größer als 10 gelesen wird oder das Ende des EEPROMs erreicht wurde. Für jeden Wert wird 100 Mal die Prozedur *Show_dig* aufgerufen. Über die Anzahl der Aufrufe kann die Anzeigedauer der Werte eingestellt werden.

Die Zeilen 73 bis 83 enthalten Prozeduren, um den Controller 125 ms bzw. 8 s warten zu lassen. Zu Beginn wird die Zeit des Watchdog-Timers auf die gewünschte Wartezeit gesetzt. Anschließend wird der Controller in den Schlafmodus versetzt. Wenn er daraus wieder erwacht ist, wird mit dem Programmablauf fortgefahren.

Die Prozedur *Show_dig* in den Zeilen 85 - 109 ruft in Abhängigkeit vom Inhalt der Variablen *E* andere Prozeduren auf, die das entsprechende Zeichen auf der 7-Segment-Anzeige anzeigen. Diese sind in den Zeilen 111 - 319 zu finden. Jede Prozedur besteht aus einer identischen Anzahl Warteschritten, sodass jedes Zeichen gleich lang und gleich hell erscheint. Nacheinander werden die benötigten Segmente jeweils einen Warteschritt lang eingeschaltet. Dadurch leuchtet immer nur ein Segment gleichzeitig und es kann ein gemeinsamer Vorwiderstand verwendet werden.

Die wiederzugebende Zahlenfolge muss in das EEPROM einprogrammiert werden. Dabei repräsentieren die Werte 0x00 - 0x09 die Ziffern 0 - 9. Der Punkt wird durch 0x0A codiert. Werte von 0x0B bis 0xFF zeigen das Ende der Folge an.

Teil II.

Häufig gestellte Fragen und bekannte Probleme

4. Zwei Segmente der Anzeige leuchten nicht.

Wahrscheinlich ist während des Lötens ein Kurzschluss zwischen den Anschlüssen dieser beiden Segmente entstanden. Dieser muss beseitigt werden.

5. Die Schaltung funktioniert nicht und der Microcontroller wird sehr heiß.

Entweder ist der Microcontroller verkehrt herum in den Sockel gesteckt oder die Versorgungsspannung ist verpolt.